

## A - Fuite dans un réservoir

Un réservoir contient un liquide que s'échappe par un trou percé en son fond. Suivant la mécanique des fluides, la hauteur  $h(t)$  de liquide est solution de l'équation différentielle

$$\frac{dh}{dt} = \alpha\sqrt{h} \quad (1)$$

où  $\alpha < 0$  est une constante donnée.

1. Trouver la forme de  $h(t)$ ,
2. déterminer en fonction du niveau  $h(0)$  le temps  $t_1$  que met le réservoir à se vider,
3. et comparer ce temps  $t_1$  au temps  $t_{1/2}$  que met la moitié du liquide pour s'écouler.

## B - Chute d'un parachutiste

Lors de sa chute, un parachutiste voit sa vitesse  $v$  vérifier l'équation différentielle

$$m \frac{dv}{dt} = mg - kv^2 \quad (2)$$

où  $g$  est l'accélération de pesanteur,  $m$  la masse du parachutiste et  $k$  son coefficient de frottement dans l'air, trois constantes strictement positives.

1. Quelle est l'accélération initiale et la vitesse limite  $v_\ell$  de notre parachutiste ?
2. Calculer la dérivée de  $y = \tanh(x)$ .
3. En déduire l'expression de la vitesse  $v(t)$ .

## C - Réaction chimique

Lors de la réaction chimique



le nombre de mole  $x(t)$  de  $X$  est régi par l'équation différentielle

$$\frac{dx}{dt} = k(a - x)(b - x) \quad (4)$$

où  $a$  et  $b$  sont les nombres de mole de  $A$  et  $B$  à l'instant  $t = 0$  et  $k > 0$  est un coefficient cinétique.

1. Dans le cas  $a = b$ , déterminer  $x_=(t)$  avec la condition initiale  $x_=(0) = 0$ .
2. Dans le cas  $a > b$ , déterminer  $x_>(t)$  avec la condition initiale  $x_>(0) = 0$ .

## D - Table à coussin d'air

Sur une table à coussin d'air horizontale, deux mobiles autoporteurs identiques de masse  $m$  sont reliés par un ressort de raideur  $k > 0$ . Un des mobiles est soumis à une force extérieure  $F(t)$  horizontale suivant l'axe  $\Delta$ . On repère les abscisses  $u_0(t)$  et  $u_1(t)$  de chacun des mobiles suivant cet axe, solutions des équations différentielles couplées

$$m \ddot{u}_0 = -k(u_0 - u_1) + F \quad (5)$$

$$m \ddot{u}_1 = -k(u_1 - u_0) \quad (6)$$

**D -.1 Cas d'un échelon de force**

La force appliquée prend la forme

$$F(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ F_0 & t > 0 \end{cases} \quad (7)$$

et on suppose le système au repos jusqu'à l'instant  $t = 0$ .

1. Montrer que les fonctions intermédiaires

$$v_s = \frac{u_0 + u_1}{2} \quad v_a = \frac{u_0 - u_1}{2} \quad (8)$$

vérifient des équations différentielles découplées.

2. Intégrer chaque équation différentielle, en utilisant les conditions initiales sur  $u_0$  et  $u_1$ . On note  $\omega_0 = \sqrt{k/m}$ .
3. Que valent  $u_0$  et  $u_1$  ?

**D -.2 Cas d'une force sinusoïdale**

On s'intéresse maintenant au cas d'une force sinusoïdale à la fréquence  $\omega$ . On définit l'amplitude complexe  $\mathcal{F}$  suivant  $F(t) = \Re e(\mathcal{F}e^{i\omega t})$ , et on associe pareillement  $\mathcal{U}_0$  à  $u_0(t)$  et  $\mathcal{U}_1$  à  $u_1(t)$ . On note encore  $\omega_0 = \sqrt{k/m}$ .

1. Déterminer système linéaire vérifié par le vecteur  $\begin{bmatrix} \mathcal{U}_0 \\ \mathcal{U}_1 \end{bmatrix}$ ; on note  $A$  la matrice de ce système.
2. Résoudre le système; on rappelle

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}^{-1} = \frac{1}{ad - bc} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}$$

3. Faire une étude sommaire de  $\mathcal{U}_0(\omega)$  et  $\mathcal{U}_1(\omega)$ . Que se passe-t-il pour  $\omega = 0$ ,  $\omega = \omega_0$ ,  $\omega = \sqrt{2}\omega_0$  et  $\omega \rightarrow \infty$  ?